

1. はじめに

近年、曲面補間式ではNURB(Non Uniform Rational B-Spline)形式が目されつつある。NURBは、有理ベジェ曲面や有理クーンズ曲面のスーパーセットであり、形状表現の多様性にその特徴がある。しかし、NURB特有のデータとしてノットベクトルがあり、また、制御点の保持方法もむずかしい。そこで本研究は、NURBSurface(NURBS)のデータ構造、ノットベクトルや制御点の保持方法について報告する。

2. NURBS^{1) 2)}

工業製品の設計において、曲面補間式は形状を表現する上で重要な役割を担う。特に、形状表現の多様性は重要なファクターである。そのなかで、Bスプライン曲面は、最も形状表現の多様性が高い補間形式と言われている。NURB補間形式は、有理Bスプライン補間ともいわれBスプライン形式に有理多項式表現を導入したものである。

一般のNURBSの補間形式は(1)式で表される。

$$S(u, v) = \sum_{i=0}^m \sum_{j=0}^n N_{i,k}(u) N_{j,l}(v) P_{ij} \quad (1)$$

ただし、 $S(u, v)$ は補間された曲面上の点の4次元同次座標ベクトル、 P_{ij} はNURBSを定義する制御点の4次元同次座標ベクトル、 $N_{i,k}(u)$ 、 $N_{j,l}(v)$ はそれぞれ階数が k 、 l のBスプライン関数とする。このパッチと制御点との関係を図1に示す。

Bスプライン関数はノットベクトルにより定義される。例えば、図2はノットベクトルを $[0, 1/7, 2/7, 3/7, 4/7, 5/7, 6/7, 1]$ とした場合のBスプライン関数で、図3はノットベクトルを $[0, 0, 0, 0, 1, 1, 1, 1]$ とした場合のBスプライン関数である。さて、このノットベクトルの選択方法はさまざまな種類がある。NURB補間形式では、各ノット間の間隔は一般に不均一であるとされている。本研究ではBスプライン関数の階数を4すなわちBスプライン関数の次数を3として考え、さらには P_{i0} 、 P_{in} 、 P_{0j} 、 P_{mj} ($i=0, 1, \dots, m$, $j=0, 1, \dots, n$)の制御点群が各境界線を定義し、 P_{00} 、 P_{mn} を各パッチの頂点になるようにノットベクトルを設定することとする。その場合、ノットベクトル T は(2)式で与えられる。

$$T = [0, 0, 0, 0, t_1, t_2, \dots, t_s, 1, 1, 1, 1] \quad (2)$$

ここで、ノットベクトルの要素のうち0、1間の個数を s 個とすると、制御点数は $s+4$ 個必要である。なお、 $s=0$ の場合Bスプライン補間形式はベジェ補間形式となる。以上の関係を表1で示した。

次にNURB補間形式を用いた曲面(NURBSurface)のデータ構造について考察する。

3. NURBSのデータ構造

NURBSモデルに対し、位相構造と幾何構造を定義する必要がある。以下では、それらについて述べる。

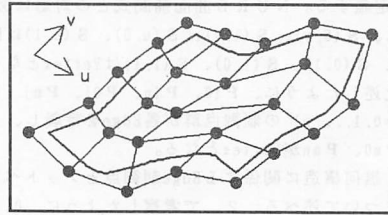


図1. NURBSパッチ

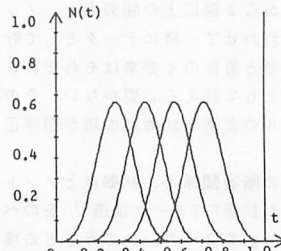


図2. Bスプライン関数(1)

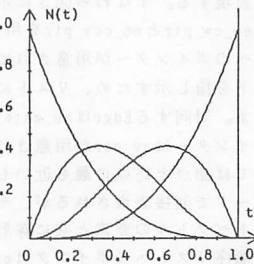


図3. Bスプライン関数(2)

ノットベクトル	s	制御点数
$[0, 0, 0, 0, 1, 1, 1, 1]$	0	4
$[0, 0, 0, 0, t_1, 1, 1, 1, 1]$	1	5
$[0, 0, 0, 0, t_1, t_2, 1, 1, 1, 1]$	2	6
$[0, 0, 0, 0, t_1, t_2, \dots, t_s, 1, 1, 1, 1]$	s	s+4

表1. ノットベクトルと制御点の関係

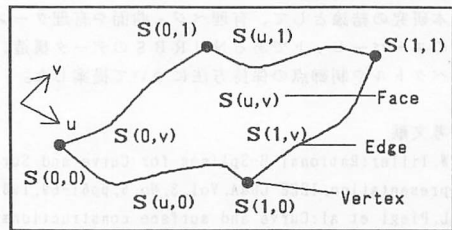


図4. NURBSモデルの位相構造

NURBSモデルに対して、次のような位相構造的階層関係を定義する。すなわち、各曲面パッチをFace、Faceの境界をEdge、Faceの各頂点をVertexと定義する。最後にVertex以外の制御点をControl pointと定義する。NURBS曲面補間式との対応は図4に示すように、 $S(0, v)$ 、 $S(1, v)$ 、 $S(u, 0)$ 、 $S(u, 1)$ はEdge、 $S(0, 0)$ 、 $S(0, 1)$ 、 $S(1, 0)$ 、 $S(1, 1)$ はVertexとなる。また、上述したように、 P_{i0} 、 P_{in} 、 P_{0j} 、 P_{mj} ($i=0, 1, \dots, m$, $j=0, 1, \dots, n$)の制御点群が各Edgeを定義し、 P_{00} 、 P_{0n} 、 P_{m0} 、 P_{mn} がVertexとなる。

次に、幾何構造に関するEdge制御点とノットベクトルの関係について述べる。2. で考察したように、0、1間のノットベクトルの要素の個数は、制御点数-4である。そのため、両端から2個以上の制御点と、ノットベクトルの要素とを組み合わせる一緒にデータとして貯える。ノットベクトルの先頭と最後の4要素はそれぞれ0、1であるために、データとして貯える必要がない。そのため、中間のノットベクトルの要素と制御点の組が順序正しく貯えていればよい。

最後に以上の階層関係と、制御点とノットベクトルの関係を考慮した拡張F-Eデータ構造³⁾をのべる。拡張F-Eデータ構造は、Edgeを2つのFaceのうちどの境界として用いられているかによりHalf-Edgeとして2つに分け、Edgeの隣接関係情報を表現する。すなわち図5に示すように、Face回りのEdgeは ee_cw_ptr と ee_ccw_ptr を用いて表現されており、参照Faceへのポインタが用意されている。Faceからは、そのリストを指し示すため、リストに含まれるEdgeの一つを指し示す。対向するEdgeは ee_mate_ptr で表現される。Vertexへのポインタは ev_ptr が用意されている。Edgeの制御点に対しては始点と終点に最も近いものについてはEdgeデータレコードで直接表現されるが、その他の制御点は、対応するノットベクトルの要素と共に線形順序リストを構成する。線形順序リストへのポインタは epl_ptr で、リスト構造のため、制御点の数は任意である。Face制御点に対しては、図6に示すようなEdgeに対応して一回り内側の制御点列とその制御点列の多層構造を考える。以上のデータ構造のC言語による表現を、図7に示した。

提案するデータ構造の利点として、

- 1) Edgeベース、Faceベースのモデリングが可能。
- 2) Face、Edgeの制御点を曖昧なく取り出すことが可能。
- 3) ノットベクトルのデータ構造による保持が可能。あげられる。

4. 結論

本研究の結論として、有理ベジェ曲面や有理クーンズ曲面のスーパーセットであるNURBSのデータ構造、ノットベクトルや制御点の保持方法について提案した。

参考文献

- 1) W. Tiller: Rational B-Splines for Curve and Surface Representation, IEEE CG&A, Vol. 3, No. 6, pp61-69, 1983
- 2) L. Piegl et al: Curve and surface constructions using rational B-splines, CAD, Vol. 19, No. 9, pp485-498, 1987
- 3) 田中他: 拡張V-E、拡張F-Eデータ構造による曲面モデル、1989年度精密工学会秋季大会学術講演会講演論文集

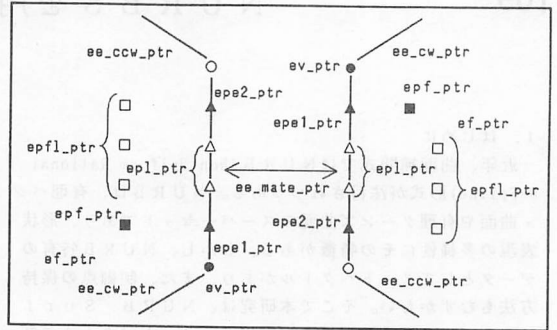


図5. 拡張F-E構造

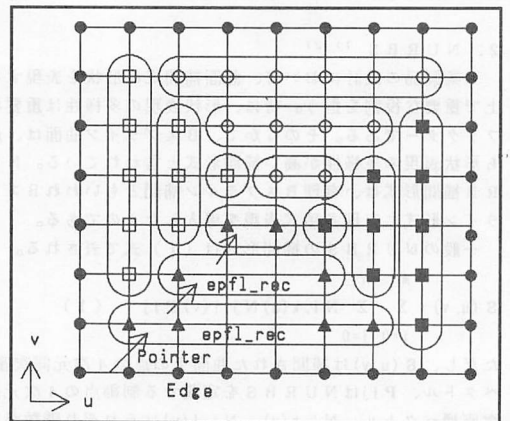


図6. EdgeとFace制御点の関係

C言語表現

```

struct face_rec{
    int feu_ptr;} /*FaceからEdge_Useへのポインタ*/
struct eu_rec{
    int ee_cw_ptr; /*CW方向Edge_Useへのポインタ*/
    int ee_ccw_ptr; /*CCW方向Edge_Useへのポインタ*/
    int ee_mate_ptr; /*Mate Edgeへのポインタ*/
    int ev_ptr; /*Vertexへのポインタ*/
    int ef_ptr; /*Faceへのポインタ*/
    int epe1_ptr; /*Edge制御点(始点)へのポインタ*/
    int epe2_ptr; /*Edge制御点(終点)へのポインタ*/
    int epl_ptr; /*Edge制御点リストへのポインタ*/
    int epf_ptr; /*Face制御点(始点)へのポインタ*/
    int epfl_ptr; /*Face制御点リストへのポインタ*/
    struct epl_rec{
        int next_epl_ptr; /*次のリストへのポインタ*/
        float knot; /*ノットベクトルの要素*/
        int epl_ptr;} /*制御点へのポインタ*/
    struct epfl_rec{
        int is_epf_rec; /*内側制御点リストへのポインタ*/
        int epfp_ptr; /*Face制御点へのポインタ*/
        int epfln_ptr;} /*続く制御点リストへのポインタ*/
    struct epfln_rec{
        int next_epfl_ptr; /*次のリストへのポインタ*/
        int epfp_ptr;} /*Face制御点へのポインタ*/
    struct v_rec{
        float coord[4]; /*Vertexの座標値と重み*/
    }
    struct cp_rec{
        float coord[4]; /*制御点の座標値と重み*/
    }
}

```

図7. 拡張F-E構造のC言語表現